

METODE RUNGE KUTTA ORDE-4 DENGAN KONTROL GALAT

Nurma Juita^{1*}, M. Imran², Johannes Kho²

¹Mahasiswa Program Studi S1 Matematika

*nuruaja@yahoo.co.id

²Dosen Jurusan Matematika

Fakultas Matematika dan Ilmu Pengetahuan Alam Universitas Riau

ABSTRACT

This paper discusses the Runge Kutta method of order-4 (RK (4,4)) with an error control, which is a combination of the Runge Kutta method of order-4 based on an Arithmetic mean (RKAM-4) and the Runge Kutta method of order-4 based on a Contraharmonic mean (RKCoM-4). Difference between approximation of RKAM-4 and RKCoM-4 is used to control the step length of the method. So the RK(4,4) is a method with a variable step length, as well as the Runge Kutta Fehlberg 4(5) (RKF4(5)). Numerical computation is also done in four cases, which are then compared with RKF4(5). The results show that the behavior of RK (4,4) is similar to that of RKF4(5).

Key words: *Runge Kutta method of order-4, Runge Kutta Fehlberg 4(5), Arithmetic mean, Contraharmonic mean*

ABSTRAK

Skripsi ini membahas metode Runge Kutta orde-4 (RK(4,4)) dengan Kontrol Galat, yang merupakan kombinasi dari metode Runge Kutta orde-4 berdasarkan rata-rata Aritmatik (RKAM-4) dan metode Runge Kutta orde-4 berdasarkan rata-rata Contra Harmonik (RKCoM-4). Selisih aproksimasi metode RKAM-4 dan metode RKCoM-4 digunakan untuk mengontrol panjang langkah. Sehingga metode RK(4,4) merupakan metode dengan panjang langkah bervariasi, sebagaimana halnya metode Runge Kutta Fehlberg 4(5) (RKF4(5)). Komputasi numerik juga dilakukan dalam beberapa kasus, yang kemudian dibandingkan dengan metode RKF4(5). Hasil perbandingan menunjukkan bahwa galat metode RK(4,4) mendekati galat metode RKF4(5).

Kata kunci: *Metode Runge Kutta Orde-4, Metode Runge Kutta Fehlberg 4(5), Rata-rata Aritmatik, Rata-rata Contra Harmonik*

1. PENDAHULUAN

Dalam matematika terapan sering ditemui masalah bagaimana menemukan solusi persamaan diferensial dengan nilai awal seperti berikut[1, h.2]

$$y' = f(x, y), \quad y(x_0) = y_0, \quad (1)$$

dengan $f(x, y)$ merupakan fungsi yang kontinu pada titik (x, y) dalam domain D dan (x_0, y_0) adalah suatu titik pada D . Hampiran deret Taylor dapat digunakan untuk menyelesaikan sebarang persamaan diferensial, termasuk persamaan diferensial(1). Namun penerapan deret Taylor mengharuskan ditentukannya terlebih dahulu turunan-turunan dengan fungsi yang lebih tinggi. Hal ini jelas akan menjadi masalah untuk fungsi-fungsi tertentu.

Cara yang lebih efektif dibanding deret Taylor yaitu dengan menggunakan metode Runge Kutta, karena metode ini tidak membutuhkan perhitungan turunan. Metode ini berusaha mendapatkan derajat ketelitian yang lebih tinggi dan sekaligus menghindarkan keperluan mencari turunan yang lebih tinggi dengan jalan mengevaluasi fungsi $f(x, y)$ pada titik terpilih dalam setiap selang langkah. Salah satu metode Runge Kutta yang cukup populer adalah metode Runge Kutta Klasik yang formulanya diberikan oleh

$$y_{n+1} = y_n + \frac{h}{6} \left[k_1 + 2k_2 + 2k_3 + k_4 \right], \quad (2)$$

dengan

$$\left. \begin{aligned} k_1 &= f(x_n, y_n), \\ k_2 &= f(x_n + a_1 h, y_n + a_1 h k_1), \\ k_3 &= f(x_n + (a_2 + a_3)h, y_n + a_2 h k_1 + a_3 h k_2), \\ k_4 &= f(x_n + (a_4 + a_5 + a_6)h, y_n + a_4 h k_1 + a_5 h k_2 + a_6 h k_3). \end{aligned} \right\} \quad (3)$$

Orde-4 keakuratan untuk persamaan (2) dan (3) diperoleh bila: $a_1 = \frac{1}{2}$, $a_2 = 0$, $a_3 = \frac{1}{2}$, $a_4 = 0$, $a_5 = 0$ dan $a_6 = 1$ [6, h.14].

Persamaan (3) dapat ditulis kembali menjadi:

$$y_{n+1} = y_n + \frac{h}{3} \left[\frac{k_1 + k_2}{2} + \frac{k_2 + k_3}{2} + \frac{k_3 + k_4}{2} \right]. \quad (4)$$

Persamaan (4) bersama persamaan (3) inilah yang dinamakan metode Runge Kutta orde-4 berdasarkan rata-rata Aritmatik (RKAM-4). Galat metode RKAM-4 diberikan oleh

$$G_{AM} = \left| \frac{h^5}{2880} \left(36f_{yy}f_y^2f^2 + f_{yyy}f^4 + 90f_{yy}^2f^3 + 2f_yf_{yyy}f^3 - 24ff_y^4 \right) \right|, \quad (5)$$

Bila diganti rata-rata Aritmatik pada persamaan (4)[8, h.296] dengan dengan rata-rata Contra Harmonik, dan menemukan nilai $a_i, i = 1, \dots, 6$, yang sesuai dapat ditemukan metode Runge Kutta orde-4 berdasarkan rata-rata Contra Harmonik (RKCoM-4). Selanjutnya dengan memperhatikan strategi penerapan metode Runge Kutta Fehlberg 4(5) [5, h.510], penulis tertarik untuk kombinasikan antara RKAM-4 dan RKCoM-4, yang selanjutnya dinamakan metode Runge Kutta orde-4 (RK(4,4)) dengan Kontrol Galat, yang merupakan kajian detail artikel Evans, D.J. & N. Yaacob [2].

2. METODE RUNGE KUTTA ORDE-4 BERDASARKAN RATA-RATA CONTRA HARMONIK

Pandanglah persamaan diferensial dengan nilai awal (1) dalam bentuk autonomus [7] berikut

$$y' = f(y), \quad y(x_0) = y_0. \quad (6)$$

Selanjutnya, bila diganti rata-rata Arithmatik pada persamaan (4) dengan menjadi rata-rata Contra Harmonik, dan dengan memperhatikan persamaan diferensial dalam bentuk (6) maka persamaan (4) dan (3) menjadi

$$y_{n+1}^{CoM} = y_n + \frac{h}{3} \left[\frac{k_1^2 + k_2^2}{k_1 + k_2} + \frac{k_2^2 + k_3^2}{k_2 + k_3} + \frac{k_3^2 + k_4^2}{k_3 + k_4} \right], \quad (7)$$

dengan

$$k_1 = f(y_n), \quad (8)$$

$$k_2 = f(y_n + a_1 h k_1), \quad (9)$$

$$k_3 = f(y_n + a_2 h k_1 + a_3 h k_2), \quad (10)$$

$$k_4 = f(y_n + a_4 h k_1 + a_5 h k_2 + a_6 h k_3). \quad (11)$$

Untuk mendapatkan keakuratan orde-4 terlebih dahulu ditentukan nilai a_1, a_2, a_3, a_4, a_5 dan a_6 , dengan mengekspansikan pada persamaan (8)–(11) menggunakan ekspansi Taylor [4, h.134], kemudian disubstitusikan ke persamaan (7). Hasil yang diperoleh ini kemudian di bandingkan dengan hasil ekspansi Taylor y_{n+1} disekitar $x = x_n$ sampai h^4 . Selanjutnya dengan membandingkan koefisien $h^k, k = 0, 1, 2, 3, 4$ diperoleh sistem persamaan nonlinear dalam a_1, a_2, a_3, a_4, a_5 dan a_6 yang selanjutnya diselesaikan dengan menggunakan bantuan program Maple 13, dan diperoleh $a_1 = \frac{1}{2}, a_2 = \frac{1}{8}, a_3 = \frac{3}{8}, a_4 = \frac{1}{4}, a_5 = \frac{-3}{4}$ dan $a_6 = \frac{3}{2}$.

Dengan menggunakan nilai a_i ini diperoleh metode RKCoM-4 sebagai berikut:

$$y_{n+1}^{CoM} = y_n + \frac{h}{3} \left[\frac{k_1^2 + k_2^2}{k_1 + k_2} + \frac{k_2^2 + k_3^2}{k_2 + k_3} + \frac{k_3^2 + k_4^2}{k_3 + k_4} \right], \quad (12)$$

dengan

$$k_1 = f(y_n), \quad (13)$$

$$k_2 = f\left(y_n + \frac{h}{2} k_1\right), \quad (14)$$

$$k_3 = f\left(y_n + \frac{h}{8} k_1 + \frac{3h}{8} k_2\right), \quad (15)$$

$$k_4 = f\left(y_n + \frac{h}{4} k_1 - \frac{3h}{4} k_2 + \frac{3h}{2} k_3\right). \quad (16)$$

Untuk mendapatkan galat metode RKCoM-4 dilakukan proses yang sama sebagaimana memperoleh metode RKCoM-4, tetapi ekspansi Taylor yang dilakukan sampai h^5 . Dengan cara ini diperoleh galat metode RKCoM-4 sebagai berikut

$$G_{CoM} = \left| \frac{h^5}{23040} \left(-4f^3 f_y f_{yyy} + 303f^2 f_y^2 f_{yy} + 840f^3 f_{yy}^2 + 8f^4 f_{yyyy} + 378f_y^4 \right) \right|. \quad (17)$$

3. METODE RUNGE KUTTA ORDE-4 DENGAN KONTROL GALAT

Metode RK(4,4) dibentuk dengan mengkombinasikan metode RKAM-4 dan metode RKCoM-4. Metode ini diberikan dalam bentuk

$$y_{n+1}^{AM} = y_n + \frac{h}{3} \left[\frac{k_1 + k_2}{2} + \frac{k_2 + k_3}{2} + \frac{k_3 + k_4}{2} \right], \quad (18)$$

dan

$$y_{n+1}^{CoM} = y_n + \frac{h}{3} \left[\frac{k_1^2 + k_2^2}{k_1 + k_2} + \frac{k_2^2 + k_5^2}{k_2 + k_5} + \frac{k_5^2 + k_6^2}{k_5 + k_6} \right], \quad (19)$$

dengan

$$k_1 = f(y_n), \quad (20)$$

$$k_2 = f\left(y_n + \frac{h}{2}k_1\right), \quad (21)$$

$$k_3 = f\left(y_n + \frac{h}{2}k_2\right), \quad (22)$$

$$k_4 = f(y_n + hk_3), \quad (23)$$

$$k_5 = f\left(y_n + \frac{h}{8}k_1 + \frac{3h}{8}k_2\right), \quad (24)$$

$$k_6 = f\left(y_n + \frac{h}{4}k_1 - \frac{3h}{4}k_2 + \frac{3h}{2}k_5\right). \quad (25)$$

Dari persamaan (20)– (25) terlihat bahwa dalam penerapan metode RK(4,4) diperlukan 6 perhitungan fungsi yaitu k_1, k_2, k_3, k_4, k_5 dan k_6 . Hal ini sebanding dengan metode RKF4(5)[3, h.129]. Dengan demikian strategi yang dipakai metode RKF4(5) untuk mendapatkan langkah optimal dapat diterapkan disini.

Bila dihitung selisih pendekatan yang dilakukan dengan metode RKAM-4 dengan metode RKCoM-4 diperoleh

$$\begin{aligned} |y_{n+1}^{AM} - y_{n+1}^{CoM}| &= |y_n + G_{AM} - y_n - G_{CoM}| \\ &= |G_{AM} - G_{CoM}|. \end{aligned} \quad (26)$$

Dengan menggunakan persamaan (5) dan (17), diperoleh

$$\begin{aligned} |G_{AM} - G_{CoM}| &= \frac{h^5}{23040} \left[186ff_y^4 + 16f_{yyyy}f^4 + 12f^3f_yf_{yyy} \right. \\ &\quad \left. + 912f^3f_{yy}^2 + 591f^2f_y^2f_{yy} \right]. \end{aligned} \quad (27)$$

Selanjutnya, dengan mengikuti cara yang disarankan Lotkin (1951) (*lihat* [2]), jika diasumsikan f dan turunan parsialnya terbatas untuk $x \in [a, b]$ dan $y \in [-m, m]$ diperoleh sebagai berikut:

$$|f(x, y)| < Q, \quad \left| \frac{\partial^{i+j} f(x, y)}{\partial x^i \partial y^j} \right| < \frac{P^{i+j}}{Q^{j-1}}, \quad i + j \leq p, \quad (28)$$

dengan P dan Q adalah konstanta positif, dan p adalah orde dari metode. Jadi untuk kasus disini $p = 4$, dari persamaan (28), didapat

$$|f_y| < P$$

$$\left. \begin{aligned} |ff_y^4| &< Q^4 \cdot P^4 \\ |f_{yyyy}f^4| &< \frac{P^4}{Q^3} \cdot Q^4 \\ |f^3 f_y f_{yyy}| &< Q^3 \cdot P \frac{P^3}{Q^2} \\ |f^3 f_{yy}^2| &< Q^3 \cdot \left(\frac{P^2}{Q}\right) \\ |f^2 f_y^2 f_{yy}| &< Q^2 \cdot P^2 \frac{P^2}{Q} \end{aligned} \right\} < P^4 Q \quad (29)$$

Dari persamaan (27) dan persamaan (28) diperoleh

$$|G_{AM} - G_{CoM}| \leq \frac{1717}{23040} P^4 Q h^5, \quad (30)$$

sehingga dari persamaan (26) didapat,

$$|y_{n+1}^{AM} - y_{n+1}^{CoM}| \leq \frac{1717}{23040} P^4 Q h^5. \quad (31)$$

Jika diberikan toleransi TOL , yaitu $\epsilon < 0.00005$, maka dengan menyatakan

$$|y_{n+1}^{AM} - y_{n+1}^{CoM}| \leq TOL, \quad (32)$$

pengontrolan galat dan penentuan panjang langkah dapat ditentukan dari persamaan (30), sehingga didapat

$$\frac{1717}{23040} P^4 Q h^5 < TOL \quad (33)$$

atau

$$h < \left[\frac{13.45 \times TOL}{P^4 Q} \right]^{\frac{1}{5}}. \quad (34)$$

4. PERBANDINGAN NUMERIK

Pada bagian ini dilakukan perbandingan komputasi numerik antara metode RK(4,4) dan RKF4(5). Sebagai kasus pengujian digunakan empat kasus persamaan diferensial berikut

Kasus 1

$$y' = -y, \quad y(0) = 1,$$

pada interval $[0, 1]$ dengan solusi eksak $y = e^{-x}$.

Kasus 2

$$y' = -2xy, \quad y(0) = 1,$$

pada interval $[0, 1]$ dengan solusi eksak $y = e^{-x^2}$.

Kasus 3

$$y' = -3x^2y, \quad y(0) = 1,$$

pada interval $[0, 1]$ dengan solusi eksak $y = e^{-x^3}$.

Kasus 4

$$y' = x - y + 1, \quad y(0) = 1,$$

pada interval $[0, 1]$ dengan solusi eksak $y = x + e^{-x}$.

Dalam melakukan perbandingan komputasi numerik diperhatikan jumlah perhitungan fungsi, galat eksaks dan galat taksiran dari metode RK(4,4) dan metode RKF4(5). Semua komputasi dilakukan dengan menggunakan program Matlab 7.0.1. Hasil komputasi untuk kasus 1, kasus 2, kasus 3 dan kasus 4 disajikan dengan panjang langkah bervariasi yang panjangnya dikontrol menggunakan kontrol galat yang telah didiskusikan pada bagian 3. Hasil eksak dan galat yang terjadi disetiap langkah diperlihatkan pada Tabel 1–Tabel 8.

Dari Tabel 1–Tabel 8 dapat dilihat bahwa untuk semua kasus nilai galat yang dihasilkan metode RK(4,4) lebih besar dibandingkan nilai galat pada metode. Juga panjang langkah yang dihasilkan metode RK(4,4) lebih kecil dari panjang langkah yang digunakan metode RKF4(5). Hal ini mengakibatkan untuk mencapai $x = 1$, pada setiap kasus metode RK(4,4) membutuhkan perhitungan fungsi yang lebih banyak dari pada metode RKF4(5). Walaupun demikian Metode RK(4,4) yang dijadikan pembahasan disini dapat digunakan sebagai metode alternatif yang panjang langkahnya dapat di atur secara otomatis sebagaimana metode RKF4(5).

Tabel 1: Galat Hasil Perhitungan untuk Kasus 1 metode RK(4,4)

n	h	x_i	y_i	y_{eksak}	G_{eksak}	$ G_{AM} - G_{CoM} $
0	—	0.00000000	1.00000000			
6	0.00781250	0.00781250	0.99221794	1.00000000	7.7821e-003	7.2264e-013
12	0.03906250	0.04687500	0.95420667	0.99221794	3.8011e-002	2.2743e-009
18	0.19531250	0.24218750	0.78491118	0.95420667	1.6930e-001	7.4132e-006
24	0.06250000	0.30468750	0.73735582	0.78490899	4.7553e-002	7.4323e-006
30	0.06250000	0.36718750	0.69268170	0.73735376	4.4672e-002	7.4502e-006
36	0.06250000	0.42968750	0.65071424	0.69267976	4.1966e-002	7.4671e-006
42	0.06250000	0.49218750	0.61128946	0.65071241	3.9423e-002	7.4829e-006
48	0.06250000	0.55468750	0.57425331	0.61128774	3.7034e-002	7.4977e-006
54	0.06250000	0.61718750	0.53946107	0.57425169	3.4791e-002	7.5117e-006
60	0.06250000	0.67968750	0.50677678	0.53945954	3.2683e-002	7.5248e-006
66	0.06250000	0.74218750	0.47607273	0.50677533	3.0703e-002	7.5371e-006
72	0.06250000	0.80468750	0.44722894	0.47607137	2.8842e-002	7.5487e-006
78	0.06250000	0.86718750	0.42013272	0.44722766	2.7095e-002	7.5595e-006
84	0.06250000	0.92968750	0.39467816	0.42013151	2.5453e-002	7.5698e-006
90	0.06250000	0.99218750	0.37076583	0.39467703	2.3911e-002	7.5793e-006
96	0.00781250	1.00000000	0.36788050	0.37076476	2.8843e-003	7.5793e-006

Tabel 2: Galat Hasil Perhitungan untuk Kasus 1 metode RKF4(5)

n	h	x_i	y_i	y_{eksak}	G_{eksak}	$G_{RKF}^{4,5}$
0	—	0.00000000	1.00000000			
6	0.00781250	0.00781250	0.99221794	0.99221794	2.2204e-016	3.7422e-014
12	0.03125000	0.03906250	0.96169060	0.96169060	8.3344e-013	3.8355e-011
18	0.12500000	0.16406250	0.84868897	0.84868898	3.2419e-009	3.9390e-008
24	0.50000000	0.66406250	0.51474508	0.51475589	1.0805e-005	4.0377e-005
30	0.06250000	0.72656250	0.48356840	0.48356840	2.7485e-011	6.4412e-010
36	0.25000000	0.97656250	0.37660335	0.37660345	1.0153e-007	6.6219e-007
42	0.02343750	1.00000000	0.36787944	0.36787944	5.6399e-014	3.4447e-012

Tabel 3: Galat Hasil Perhitungan untuk Kasus 2 metode RK(4,4)

n	h	x_i	y_i	y_{eksak}	G_{eksak}	$ G_{AM} - G_{CoM} $
0	—	0.00000000	1.00000000			
6	0.00781250	0.00781250	0.99993897	1.00000000	6.1033e-005	1.3563e-005
12	0.03906250	0.04687500	0.99780515	0.99993897	2.1338e-003	2.2174e-004
18	0.06250000	0.10937500	0.98810838	0.99780515	9.6968e-003	4.9063e-004
24	0.06250000	0.17187500	0.97089105	0.98810838	1.7217e-002	6.3095e-004
30	0.06250000	0.23437500	0.94654985	0.97089106	2.4341e-002	7.2192e-004
36	0.06250000	0.29687500	0.91563747	0.94654985	3.0912e-002	7.8557e-004
42	0.06250000	0.35937500	0.87884179	0.91563747	3.6796e-002	8.3134e-004
48	0.06250000	0.42187500	0.83696040	0.87884179	4.1881e-002	8.6428e-004
54	0.06250000	0.48437500	0.79087201	0.83696040	4.6088e-002	8.8750e-004
60	0.06250000	0.54687500	0.74150583	0.79087200	4.9366e-002	9.0313e-004
66	0.06250000	0.60937500	0.68981084	0.74150582	5.1695e-002	9.1275e-004
72	0.06250000	0.67187500	0.63672593	0.68981082	5.3085e-002	9.1759e-004
78	0.06250000	0.73437500	0.58315250	0.63672590	5.3573e-002	9.1867e-004
84	0.06250000	0.79687500	0.52993040	0.58315245	5.3222e-002	9.1683e-004
90	0.06250000	0.85937500	0.47781811	0.52993031	5.2112e-002	9.1278e-004
96	0.06250000	0.92187500	0.42747772	0.47781799	5.0340e-002	9.0713e-004
102	0.06250000	0.98437500	0.37946477	0.42747755	4.8013e-002	9.0041e-004
108	0.01562500	1.00000000	0.36787967	0.37946453	1.1585e-002	9.0030e-004

Tabel 4: Galat Hasil Perhitungan untuk Kasus 2 metode RKF4(5)

i	h	x_i	y_i	y_{eksak}	G_{eksak}	$G_{RKF}^{4,5}$
0	—	0.00000000	1.00000000			
6	0.00781250	0.00781250	0.99993897	0.99993897	1.2212e-015	2.1858e-016
12	0.03125000	0.03906250	0.99847528	0.99847528	5.0465e-012	1.3563e-012
18	0.12500000	0.16406250	0.97344250	0.97344252	1.8508e-008	8.8782e-009
30	0.06250000	0.22656250	0.94996459	0.94996459	1.5767e-010	1.5268e-009
36	0.25000000	0.47656250	0.79683235	0.79683168	6.7510e-007	2.9078e-006
42	0.06250000	0.53906250	0.74782344	0.74782343	4.8184e-010	3.6020e-009
48	0.25000000	0.78906250	0.53654038	0.53653707	3.3116e-006	5.1505e-006
54	0.06250000	0.85156250	0.48424772	0.48424772	2.6157e-010	1.0387e-009
60	0.14843750	1.00000000	0.36787943	0.36787944	1.3796e-008	2.9259e-007

Tabel 5: Galat Hasil Perhitungan untuk Kasus 3 metode RK(4,4)

n	h	x_i	y_i	y_{eksak}	G_{eksak}	$ G_{AM} - G_{CoM} $
0	—	0.00000000	1.00000000			
6	0.00781250	0.00781250	0.99999952	1.00000000	4.7684e-007	1.6689e-007
12	0.03906250	0.04687500	0.99989701	0.99999952	1.0251e-004	2.5489e-005
18	0.04442150	0.09129650	0.99923933	0.99989701	6.5768e-004	6.8111e-005
24	0.04442150	0.13571800	0.99750328	0.99923933	1.7360e-003	1.1140e-004
30	0.04442150	0.18013950	0.99417148	0.99750328	3.3318e-003	1.5468e-004
36	0.04442150	0.22456099	0.98873979	0.99417148	5.4317e-003	1.9765e-004
42	0.04442150	0.26898249	0.98072684	0.98873979	8.0130e-003	2.4001e-004
48	0.04442150	0.31340399	0.96968579	0.98072684	1.1041e-002	2.8148e-004
54	0.04442150	0.35782549	0.95521804	0.96968579	1.4468e-002	3.2170e-004
60	0.04442150	0.40224699	0.93698817	0.95521804	1.8230e-002	3.6031e-004
66	0.04442150	0.44666849	0.91473941	0.93698817	2.2249e-002	3.9692e-004
72	0.04442150	0.49108999	0.88830878	0.91473941	2.6431e-002	4.3115e-004
78	0.04442150	0.53551149	0.85764073	0.88830879	3.0668e-002	4.6258e-004
84	0.04442150	0.57993298	0.82279814	0.85764073	3.4843e-002	4.9086e-004
90	0.04442150	0.62435448	0.78396967	0.82279815	3.8828e-002	5.1567e-004
96	0.04442150	0.66877598	0.74147219	0.78396967	4.2497e-002	5.3673e-004
102	0.04442150	0.71319748	0.69574758	0.74147219	4.5725e-002	5.5384e-004
108	0.04442150	0.75761898	0.64735331	0.69574758	4.8394e-002	5.6692e-004
114	0.04442150	0.80204048	0.59694657	0.64735330	5.0407e-002	5.7594e-004
120	0.04442150	0.84646198	0.54526241	0.59694654	5.1684e-002	5.8103e-004
126	0.04442150	0.89088347	0.49308667	0.54526236	5.2176e-002	5.8238e-004
132	0.04442150	0.93530497	0.44122507	0.49308659	5.1862e-002	5.8031e-004
138	0.04442150	0.97972647	0.39047022	0.44122493	5.0755e-002	5.7523e-004
144	0.02027353	1.00000000	0.36787965	0.39047000	2.2590e-002	5.7453e-004

Tabel 6: Galat Hasil Perhitungan untuk Kasus 3 metode RKF4(5)

n	h	x_i	y_i	y_{eksak}	G_{eksak}	$G_{RKF}^{4,5}$
0	—	0.00000000	1.00000000			
6	0.00781250	0.00781250	0.99999952	0.99999952	1.6653e-015	9.1761e-016
12	0.03125000	0.03906250	0.99994040	0.99994040	6.9454e-012	5.4392e-012
18	0.12500000	0.16406250	0.99559372	0.99559375	3.0118e-008	2.4490e-008
30	0.06250000	0.22656250	0.98843778	0.98843778	5.4701e-010	1.2960e-009
36	0.25000000	0.47656250	0.89741371	0.89741850	4.7830e-006	2.9994e-006
42	0.06250000	0.53906250	0.85500728	0.85500728	6.7923e-010	2.8064e-009
48	0.25000000	0.78906250	0.61184282	0.61183918	3.6348e-006	1.1200e-005
54	0.06250000	0.85156250	0.53928131	0.53928130	4.5276e-009	1.6684e-008
60	0.14843750	1.00000000	0.36788049	0.36787944	1.0440e-006	9.4383e-007

Tabel 7: Galat Hasil Perhitungan untuk Kasus 4 metode RK(4,4)

n	h	x_i	y_i	y_{eksak}	G_{eksak}	$ G_{AM} - G_{CoM} $
0	—	0.00000000	1.00000000			
6	0.00781250	0.00781250	1.00003044	1.00000000	3.0438e-005	6.7967e-006
12	0.03906250	0.04687500	1.00108167	1.00003044	1.0512e-003	1.1189e-004
18	0.19531250	0.24218750	1.02709868	1.00108167	2.6017e-002	2.6714e-003
24	0.06250000	0.30468750	1.04204332	1.02709649	1.4947e-002	2.7052e-003
30	0.06250000	0.36718750	1.05986920	1.04204126	1.7828e-002	2.7317e-003
36	0.06250000	0.42968750	1.08040174	1.05986726	2.0534e-002	2.7534e-003
42	0.06250000	0.49218750	1.10347696	1.08039991	2.3077e-002	2.7715e-003
48	0.06250000	0.55468750	1.12894081	1.10347524	2.5466e-002	2.7869e-003
54	0.06250000	0.61718750	1.15664857	1.12893919	2.7709e-002	2.8002e-003
60	0.06250000	0.67968750	1.18646428	1.15664704	2.9817e-002	2.8118e-003
66	0.06250000	0.74218750	1.21826023	1.18646283	3.1797e-002	2.8221e-003
72	0.06250000	0.80468750	1.25191644	1.21825887	3.3658e-002	2.8311e-003
78	0.06250000	0.86718750	1.28732022	1.25191516	3.5405e-002	2.8393e-003
84	0.06250000	0.92968750	1.32436566	1.28731901	3.7047e-002	2.8465e-003
90	0.06250000	0.99218750	1.36295333	1.32436453	3.8589e-002	2.8531e-003
96	0.00781250	1.00000000	1.36788050	1.36295226	4.9282e-003	2.8531e-003

Tabel 8: Galat Hasil Perhitungan untuk Kasus 4 metode RKF4(5)

n	h	x_i	y_i	y_{eksak}	G_{eksak}	$G_{RKF}^{4,5}$
0	—	0.00000000	1.00000000			
6	0.00781250	0.00781250	1.00003044	1.00003044	0.0000e+000	3.7422e-014
12	0.03125000	0.03906250	1.00075310	1.00075310	8.3378e-013	3.8355e-011
18	0.12500000	0.16406250	1.01275147	1.01275148	3.2419e-009	3.9390e-008
24	0.50000000	0.66406250	1.17880758	1.17881839	1.0805e-005	4.0377e-005
30	0.06250000	0.72656250	1.21013090	1.21013090	2.7485e-011	6.4412e-010
36	0.25000000	0.97656250	1.35316585	1.35316595	1.0153e-007	6.6219e-007
42	0.02343750	1.00000000	1.36787944	1.36787944	5.6399e-014	3.4447e-012

DAFTAR PUSTAKA

- [1] Butcher, J.C. 2003. *Numerical Methods For Ordinary Differential Equations*. Willey, New Zealand.
- [2] Evans, D.J. & N. Yaacob. 1996. A Fourth Order Runge Kutta RK(4,4) Method With Error Cotrol. *Intern. J. Computer Math*, **58**: 383-411.
- [3] Forsythe, G.E & Michael.A.M. 1977. *Computer Methods For Mathematical Computations*. Prentice & Hall, New Jersey.
- [4] Martono, K. 1999. *Kalkulus*. Erlangga, Bandung.
- [5] Passos, W. D. 2010. *Numerical Methods, Algorithms and Tools in*. CRC Press, New York.
- [6] Rahmila, E. 2010. Metode Runge-Kutta Orde-4 berdasarkan rata-rata Geometri dan rata-rata. *Skripsi Jurusan Matematika FMIPA Universitas Riau*, Pekanbaru.
- [7] Shampine, L. P. 1994. *Numerical Solution of Ordinary Differential Equation*. Chapman & Hall, New York.
- [8] Wood, A. 1999. *Introduction to Numerical Analysis*. Addison-Wesley, England.